

UTFORDRING

VANNSKEGRAD ENKEL

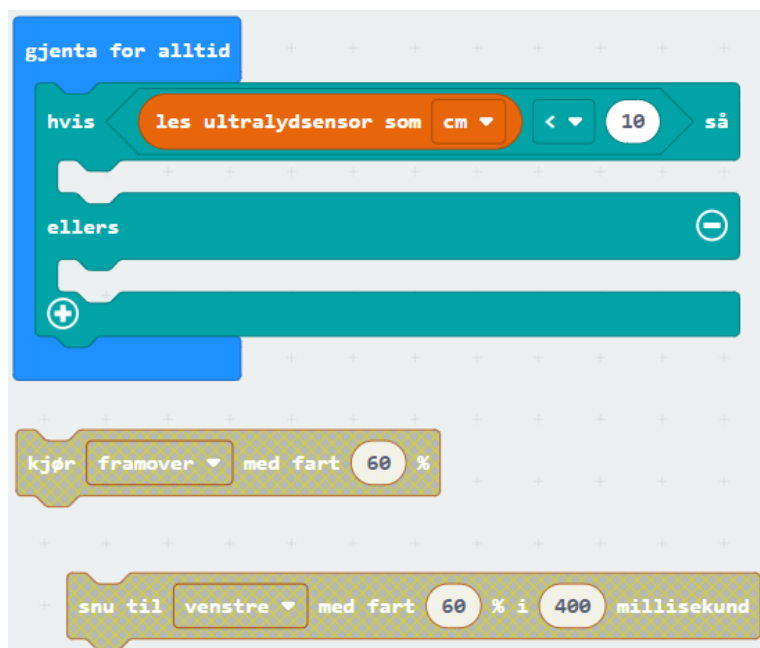
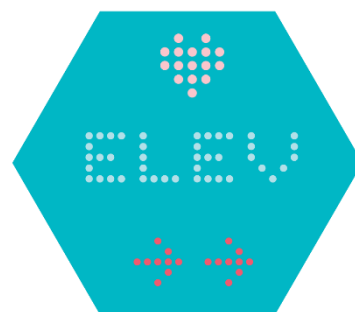
ROBOTGRASKLIPPAR – ultralydsensor

TID ca. 10-20 min

SmartByen har nokre robotgrassklipparar som skal køyre rundt i parkane og klippe graset. Hjelp til med å lage et program sånn at dei ikkje kolliderer med ting og tang.

Du treng: BitBot med ultralydsensor.

Startkoden bruker **VILKÅR**, som ligg under **LOGIKK**.



Her starter programmet med å sjekke om **ultralydsensoren (sonaren)** måler ein avstand på **under 10 cm**.

Kva syns de bør skje **hvis** avstanden er under 10 cm?

Og kva skal skje **ellers**, om avstanden er over 10 cm?

Dei to boksane som ligg laust under gjenta for alltid-blokka er forslag til blokker fra **BitBot-menyen** de kan bruke, men her er det mange måtar å løyse oppgåvene på, så prøv dykk fram

og sjå kva de tykkjer fungerer best. Prøv å endra litt på avstanden eller legg inn pausar i programmet viss ting skurrer.